

-78359¢

- 保証 -

この製品は、菊水電子工業株式会社の厳密な試験・検査を経て、その性能が規格を満足していることが確認され、お届けされております。

弊社製品は、お買上げ日より1年間に発生した故障については、無償で修理いたします。 但し、次の場合には有償で修理させていただきます。

- 1. 取扱説明書に対して誤ったご使用および使用上の不注意による故障・損傷。
- 2. 不適当な改造・調整・修理による故障および損傷。
- 3. 天災・火災・その他外部要因による故障および損傷。

なお、この保証は日本国内に限り有効です。

- お願い-

修理・点検・調整を依頼される前に、取扱説明書をもう一度お読みになった上で再度点検していただき、なお不明な点や異常がありましたら、お買上げもとまたは当社営業所にお問い合せください。

S-783600

		<u> </u>	/ 頁
			2/
•			
	自		
	en de la companya de La companya de la co	頁	
• •	1. 概説および特長		
,	1.1 概 説	4	
	1.2 传	. 4	
	1.3 構 成	5	
.	en e		
<u>.</u>	2. 仕 様	6	
			÷ • · · ·
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	3. 使 用 法		
e e e e e e e e e e e e e e e e e e e	3.1 前面パネルの説明	1 2	
	3.2 背面パネルの説明	19	
e de la companya del companya de la companya del companya de la co	3.3 取扱上の注意	20	topes and a graph of the con-
	3.4 電源変更	21	
			•
	4. 操作 作	2 2	
	4.1 校正電圧波形を加え管面に波形を出す。	2 3	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
	4.2 2 現象動作と ADD 動作	2 4	
	4.3 × - Y 動 作	2 6	1 0 0 5 0
	4.4 INTEN MODU	27	
	4.5 トリガーおよび時間軸	2 7	
	4.6 トリガー信号源の種類	28	
	4.6.1 内部トリガー (NORM, CH1, CH2)	29	
	4.6.2 外部トリガー(EXT TRIGGER IN)	2 9	
• • •	4.7 AC & DC	29	
	4.8 FLAT & HF REJ	3 0	
	4.9 LEVEL つまみと PUSH+, PULL-	3 0	
	4.10 COMP AUTO の操作	3 2	
	4.11 AUTO の動作	3 2	
	4.12 NORM の動作	3 2	
	4.13 SINGLE の動作	3 2	
	4.14 掃引拡大の操作(PULL 5× MAG)	3 3	
	4.15 垂直軸入力信号の加え方	3 3	
	4.1 5.1 被覆電線の使用	3 3	

収扱説明書書式

* S -78360 1

		3/頁
•	4.15.2 シールド線の使用	3 4
	4.15.3 同軸ケーブルの使用	3 4
	4.15.4 ブロープの使用	3 4
• •	4.1 5.5 プロープ使用における注意事項	3 5
	4.16 電圧の測定	3 6
•	4.1 6.1 DC 電圧の測定	3 6
	4.16.2 AC 電圧の測定	3 7
	4.16.3 AC 結合での使用	3 8
	5. 測 定	
•	5.1 時間の測定	4 1
	5.2 パルス幅の測定	4 1
	5.3 パルスの立上り、立下り時間の測定	4 2
	5.4 周波数の測定	4 2
	5.5 位相差の測定	4 4
	·	
<u> </u>	6.1 概 要	4 7
	6.2 プロープの校正	47
	6.3 ASTIG GEOMETRYの調整	48
•		AF COMMENT

态

1. 概

説

1.1 概 説

菊水電子 MODEL 5516Aは 133 % の歪のない,高輝度プラウン管を使用した 5 mV,20 MHzの2 現象トリガー同期提引方式オシロスコープです。 特に垂直軸各チャンネルに5倍のマグニファイアー機能を持たせた為,1 mV/DIV 7 MHz の高感度オシロスコープとして,電気,電子工学,機械,医学,化学,教育,等,あるいは,ビデオ,ラジオ,テーブレコーダ等の一般ラインにも最適な,広範囲な用途に合ったオシロスコープです。

1.2 特 長

oコンプリートオート回路

MODEL 5516で採用した COMPLETE AUTO TRIGGER 回路を更に検討,改良を加えて再び採用しました。確実な同期,スムーズなレベル調整は、多くのユーザーから支持されています。

o垂直感度 1 mV/DIV

ポジションツマミを PULL動作する事により、1 mV/DIV 7 MHz の高感度 オシロに早変わりします。

。 I C化回路の採用

オシロの心臓部とも言える TRIGGERING 回路及び時間軸回路を殆んど IC化しました。

。 TRIGGER MODE の切換

TRIGGERMODE を、CH1, CH2, NORM, EXTERNAL と4回路設けました。CH1, 又はCH2の TRIGGER MODE で使用する場合、垂直軸チャンネル間の位相関係が入力栓接の取換えなしに、ワンタッチで確認出来ます。

o SINGLE 掃引

SINGLE 掃引回路が付いています。 DC 結合トリガーと相まって、使用範囲がより広くなりました。

。 CHOP, ALT が自動的にスイッチ

2 現象動作の CHOP, ALTが時間軸の TIME/DIV スイッチと連動しています。 1 m SEC以下の遅い掃引では、CHOP MODEで動作し、0.5 m SEC以上の速い掃引では ALT MODEで動作します。

- 。最高掃引 40n S/DIV(5×MAG 時) 優れたトリガー回路と合せて高速パルス信号の観測が容易に行なえます。
- ◦高速掃引で明るい輝線

掃引回路の改良により短期間に掃引信号を発生させる事が可能となりました。 高速掃引に於てもチラツキの無い明るい輝線が現われます。

• ローテーションコイルの採用

ローテーションコイルを採用していますので、地磁気の影響等による輝線の 水平位置修正が楽に行なえます。

。高輝度プラウン管の採用

ビーム透過率が良く、より輝線がシャープなプラウン管を2KV の加速電圧で使用しています。

1.3 構 成

本器は、次の様に本体と附属品とで構成されています。

本		体		1
附	属	멂	プローブ (959 A BNC形)	2
			942A 形端子アタプタ	1
			6角 スパナ(3%)	1
			ヒューズ (スロープロー 1A)	1
	•		ショートバー (短)	1
• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •			取扱説明書	1

作版

11: 🔆

-7838

新大街 下三路探示公平

・ 校正

d III Je Je Je

作。成

|S - 78360

5 5 1 6 A

2. 仕 様

垂直偏向部

項目	規格	/# - 1 /
感度		備考
15K	5 mV/DIV ~10V/DIV 11 点	1.2.5 ステップ
with the stall the	1 mV/DIV ~ 2V/DIV (注)	
感 度 誤 差	VARIABLE を CAL' D の位置でパネル	5×MAG時は
	表示値の±3%以内	±5%以内
周波数特性	DC DC ~ 20 MHz	50kHz,4DIV基準
	AC 2Hz ~ 20 MHz	
	DC DC ~ 15 MHz	50 kHz, 8 DIV基準
	AC 2Hz ~ 15 MHz	
	DC DC ~ 7 MHz (注)	
	AC 2Hz ~ 7 MHz (注)	
感度連続変化	パネル表示値の 2.5 倍以上減衰出来る	
立ち上り時間	17.5nS (20MHz)	
	50nS (7MHz) (注)	計算値
入力インピーダンス	1MΩ ±2% 35pF±2pF	並列
入 力 端 子	BNC 形 レセプタクル	
最大許容入力電圧	400 V	DC +AC ピーク値
		ACは, 1kHz以下
入力結合方式	AC 及び DC	
DC オフセットに	5 mV/DIVレンジで 0.2 DIV以内	DC, GND を切換
よる輝線移動		えて
レンジ切換によ	2V/DIV, 5V/DIV レンジを切換えて	AC, DC, GND を
る輝線移動	1 DIV以内	GND KT
5×MAG による輝	ポンションつまみを PULL-PUSH	AC, DC, GND を
線移動	動作で 2 DIV以内	GNDKT
直 線 性	CRT管面の中央 4 DIV の信号を上,下	100kHz 以内の周
	の有効域一ばいに動かして,縦方向の	波数にて, CRT の
	伸び縮みが± 0.2 DIV以内	直線性も含む

注)各CH ポジションつまみを PULL 動作にて(5×MAG)

5 5 1 6 A

同相信号除去比	50kHzで100:1以上	CH1,CH2の感度
		を正確にそろえて
チャンネル間干渉	1000:1以上	CH 1, CH 2 共 5m V
	10kHz, 8DIV基準で測定する	/DI Vのレンジに
		て, DUAL 動作で一
		方の入力に管面有
		効範囲の信号を加
		え他の入力は 50 Ω
		でターミネートする。
POLARITY	チャンネル2のみ極性反転	
垂直軸動作様式	CH1 チャンネル1単独	
	CH2 チャンネル2単独	
	DUAL ALT チャンネル1, 2を	·交 0.5 mS ~ 0.2 μS 迄
	(時間軸に 互に揺引	ALT掃引
	連動して自 CHOP チャンネル1, 2を	*約 0.5 S~1mS运
	動的に切換 ン 200kHz で切換	CHOP掃引
	ADD チャンネル1十チャンネル2	

水平軸偏向部

掃 引 時 間	0.2 μS/DIV ~ 0.5 S/DIV	20レンジ 1.2.5ステップ
掃引時間觀差	士 3 %以内	VARIABLE LCAL'D
		の位置で
掃引時間連続変化	パネル指示値の 2.5 倍以上調整出来る	
掃 引 拡 大	5 倍	
拡 大 鸛 差	0.5 S/DIV ~ 1µS/DIV ± 3 %	
	0.5 \mu S/DIV, 0.2 \mu S/DIV \pm 5 %	·
拡大による位置変化	中央部分で±1 DIV以内	

トリガー

トリガー信号源	INT	CH 1	CH1 の信号でトリガー	
·		CH 2	CH2の信号でトリガー	
	EXT		外 部 の信号でトリガー	

杰

块

·5 5 1 6 A

結 合	DC, AC, HFREJ	
極性	+ *************************************	
内部トリガー 感度	DC DC ~ 20 MHz 0.3 DIV	CRT管面の振幅で示
	AC $5 \text{ Hz} \sim 20 \text{ MHz} 0.3 \text{ DIV}$	+
	HF REJ DC ~ 50 kHz 0.3 DIV	
	DC DC ~ 7 MHz 0.3 DIV	垂直軸 5×MAG 時
•	AC 5 Hz ~ 7 MHz 0.3 DIV	
	HF REJ DC ~ 50 kHz 0.3 DIV	
外部トリガー感度	DC DC ~ 20 MHz 0.2 V	
	AC 5 Hz ~ 20 MHz 0.2 V	
	HF REJ DC $\sim 50 \text{ kHz}$ 0.2 V	
COMP AUTO	20 Hz以上の繰返しを持つ信号に対し、	トリガーレベルつまみを
	CRT管面振幅 0.3 DIV以上で完全にト	調整出来る。つまみ位置に
	リガーする。	関係なく0.3 DIVでトリ ガーする。
AUTO	20Hz以上の繰返しを持つ信号に対し、 CRT管面振幅 0.3 DIV以上で完全にト リガーする。	トリガーを外した状態の 時、自動的にフリーラン する。
NORM	トリガー感度の項を満足する	トリガーを外した状態の時, 輝線は除去されて待機状態となる
SINGLE	上記トリガー仕様をすべて満足する	入力信号が有るまでは
	単一掃引,RESETにより再待機が可能	待機状態を持続
外部トリガー入力	約100kΩ 60pF以下	並 列
インピーダンス		
入 力 端 子	BNC レセプタクル	
最大許容入力電圧	100V (DC+ACピーク)	AC 1kHz

外部掃引增幅器(X-Y)

7	式 式	XY方式	CH1がX CH2がY	X = 水平軸, Y = 垂直軸
Æ	. 度	X	5mV/DIV ~ 5 V/DIV	X,Y とも 10 ステップ
		Y	$5 \text{mV/DIV} \sim 5 \text{V/DIV}$	
居	引波 数 帯 域 幅	Х	DC ~ 2 MHz	- 3 dB以内
		Y	DC \sim 20 MHz	
7	、カインピー <i>ダン</i> ス	X, Y & &	1 M Ω \pm 2 % 35 pF \pm 2 %	並 列

入力端子および最大許容入力電圧は垂直偏向部と同じです。

S-722

5 5 1 6 A

9/

校正電圧

波形	方 形 波	
極 性	正極性	
出力電圧	200mVp-p, 2Vp-p	
出力電圧調差	士 3 % 以内	
周 波 数	1 kHz ±25 %	
デューテイレシオ	45:55以下	
立ち上り時間	約 150 n S	
出 力 端 子	フック端子	

Z軸增幅器

輝 度 変 調	3Vp-p の入力信号で変調が認められ	
	る。正の入力信号で輝線が暗くなる。	·
	負の入力信号で輝線が明るくなる。	
周波数範囲	DC ~ 1 MH z	
入力抵抗	約10 kΩ	
入 力 端 子	バインディングポスト	

プラウン管

種		類	133 % 丸形プラウン管	高輝度
簽	光	体	P 31	安定化
加	速電	匥	約2000V	1 DIV ≥ 9.5 %
有	効 面	積	8 × 1 0 DIV	
輝緩	泉と目盛一	致	ローテーションコイルを使用,電気的	
			に調整出来る。	
プ :	ランキン	7	G₁	
11	・ミネーショ	ン	連続的に明るさを変化出来る	

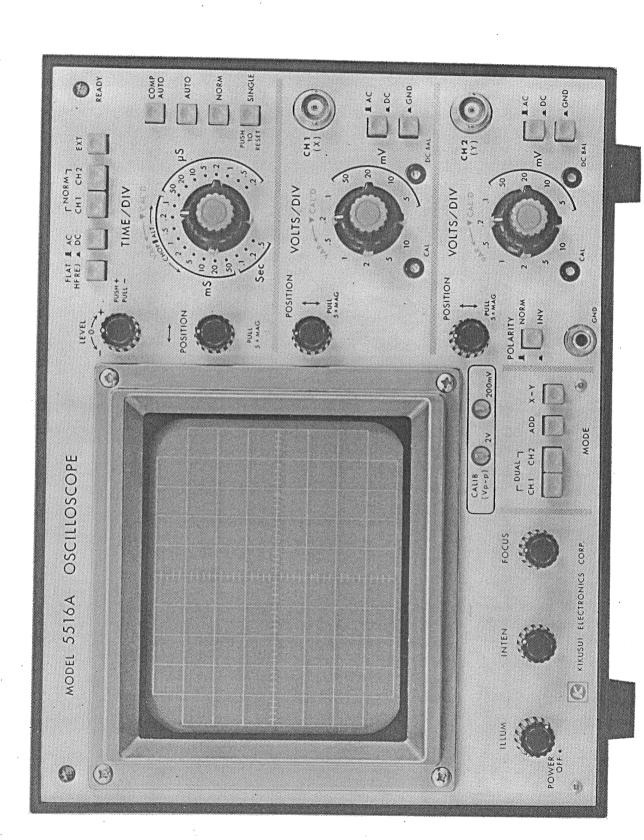
5 5 1 6 A 10 / 頁

萬 源

供	給電圧範	題	100V, 110V, 117V, 200V, 220V,	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
		•	230 V, 230 V, 240 V 各電圧値の	
			± 10 %	
周	波	数	50 Hz ~ 60 Hz	
消	費 電	カ	₩ 57 ° VA	

機構部

外形	寸 法	245 W× 205 H× 460 D %	最	大	部
		242W×181 H×400D 5/2	筐	体	部
重	量	約 9.5 Kg	本件	本の 2	y



使 用 法 12,

用 法

前面パネル面の説明 3. 1

前面パネルのツマミ, および端子等についての説明です。 2 重ツマミについて は、黒色ツマミが黒文字で、赤色ツマミが赤文字でそれぞれパネルに示されてい ます。

POWER OFF

ILLUMINATION ツマミと共用のパワースイッチで、左へ回 し切るとパワーオフ、右へ回すとパワーオンになり、電源が投 入されます。

ILLUM

管面の明るさを調整するツマミです。右回しで明るくなり、左 回して暗くなります。

INTEN

ブラウン管の輝度調整ツマミです。右回しで明るくなり、左回 しで暗くなります。

FOCUS

ブラウン管の管面に現われるスポット,あるいはトレースが最 もシャープになる様に,内部にあるASTIG 半固定抵抗器と共 に調整するツマミです。

CALB(Vp-p)

感度校正用、又はブローブの位相特性調整用の方形波発振器で す。出力電圧は、2Vp-pと200mVp-pで、周波数は、約1kHz です。出力はパネル面のチップ端子より取り出せます。

垂直軸偏向部

CH, CH2 のツマミ及び端子は双方とも同一の機能を持ってい ます。したがってOH1のツマミ及び端子等についての説明は、 OH2 にも当てはまります。

CHI CH₂ (X) (Y) 垂直軸の入力端子です。と、同時にX-Y動作の入力端子でも あります。端子はBNC 形レセプタクルで、入力信号を接続し ます。プローブ使用の時も、このBNC 形レセブタクルに接続 します。

 \mathcal{O}

 ∞

 \mathcal{T}

AC DC 入力の結合状態を選択する、ブッシュポタンスイッチです。 ポタンを押した時が、DC 結合、押さない時がAC 結合です。 AC 結合の時、入力信号に直流分がある場合、直流分をカット し、交流分のみが観測出来ます。DC 結合の時は、入力信号の 直流分を含めた観測が出来ます。

GND

との GND ブッシュボタンスイッチを押すことにより、入力の BNC 形レセプタクルと、垂直軸増幅器の接続が切れ、垂直軸 増幅器の入力が接地されます。又、この状態で、ブラウン管面 の ZERO ボルト電位を知ることが出来ます。

VOLTS/DIV

VAR T CAL'D

VAR はVARIABLEの略で、垂直軸の連続減衰調整器です。 減衰度は、左へ回し切った位置で約1/25になります。CALD は、赤色ップミを右へ回し切った位置に於て、垂直軸増幅器の 感度校正が行なわれている事を、示します。

POSITION

†

スポットあるいは、輝嶽の垂直位置調整用のツマミです。 右回しで上方へ、左回しで下方へ移動出来ます。

PULL $5 \times MAG$

PULL動作する事により、垂直軸の感度が5倍になります。

DC BAL

VOLTS/DIV を切換えた時の、輝線移動を最少にする半固定 可変抵抗器です。本機では 2V/DIV と 5V/DIV レンジ間で 調整を行ないます。

CAL

垂直軸の感度調整です。各レンジ共通です。

픞

浡

 ∞

 ∞

GND (端 子) パネル,シャッシ,および本体と電気的に接続されている端子です。(OH1, OH2 共通)

POLARITY NORM INV

OH2 の入力信号の位相を180°反転するブッシュボタンスイッチです。押した状態が反転動作となります。

以上, GND と POLARITY を除いて, CH1 と CH2 は同一の機能を持っています。

MODE CH1 および CH2 垂直軸増幅器の動作を選択し、かつ切換える4連のブッシュボタンスイッチで、以下に述べる各動作に選択出来ます。

CH1 の垂直増幅器のみ動作し、単現象のオシロスコープになります。

CH2 の垂直増幅器のみ動作し、単現象のオシロスコープになります。

FDUALT CH1 CH2 OH1 ブッシュポタンスイッチと、CH2 ブッシュポタンスイッチを同時に押すと、OH1、CH2 の各垂直軸増幅器がCHOP 又は ALT で切換わり 2 現象動作のオシロスコープになります。 0.58/DIV から 1 m8/DIV までは、CHOP で動作し、0.5 mS/DIV から 0.2 μ8/DIVまでは、ALT で動作します。

ADD OH1 と CH2を同時に動作させ、管面に CH1 と CH2の入力信号の代数和、又は差の信号を描かせます。

OH1 + OH2

差の場合は、CH2 の POLARITY ブッシュボタンスイッチを押すと CH1 - CH2 になります。

H\$

X-Y

X-Y方式の外部掃引増幅器で、CH1が X軸(水平軸)、CH2が Y軸(垂直軸)に切換わります。但し、X軸の周波数特性は、DC~2MHz-3dBとなります。

水平軸偏向部

POSITION

スポットあるいは輝線の水平位置調整用ツマミです。右回しで右方向へ, 左回しで左方向へ位置移動が出来ます。

FULL 5 × MAG

POSITION ツマミと共用で、このツマミを引き出すと、輝 線が管面中央を軸として水平方向へ5倍拡大されます。 但し、XY動作の時は5倍拡大は行なわれません。

TIME/DIV

V CAL'D

LEVEL

トリガーレベルの調整器です。トリガー信号波形の, どの部分から振引を開始させるか, トリガー開始点を調整するツマミです。右回してトリガーレベルが十方向に, 左回して一方向に移動します。

PUSH +

トリガー信号波形のスロープを選択するブルブッシュスイッチで、前項のトリガーレベル調整器ツマミと共用しています。 PUSH+の時、波形の下から上へ向うスロープでトリガーし、 PULL-の時、上から下へ向うスロープでトリガーします。

作成

· 章

-7836

Ţ

COMP AUTO

本器の大きな特長である COMPLETE AUTO TRIGGER 回路を動作させるブッシュポタンスイッチです。このポタンを押し、回路を動作させる事により、トリガーへの入力信号が、管面振幅で、0.3 DIV以上又は、 EXTERNAL TRIGGER INPUT 端子(後面パネルのBNCレセブタクル)への入力電圧が200mV以上あれば、トリガーレベルが自動的に追従し、確実にトリガーがかかり、本器は同期掃引動作を行ないます。この時でもトリガーレベルの設定が、入力信号のPEAK TO PEAK の範囲内で設定出来ますので、観測したい部分にトリガーレベルを設定する事が可能です。

AUTO

とのブッシュボタンスイッチを押す事により、時間軸が自励掃引(フリーラン)の状態で動作します。観測信号が無くても、管面に明るい輝線が現われ、観測信号が50Hz以上の繰返し信号で、管面振幅3%以上あればトリガーする事が可能です。(トリガーレベルが入力信号の範囲内にあれば、観測信号は同期し、範囲外であればフリーランします。)

NORM

観測信号の無い場合、時間軸は待機状態に有り、掃引は行なわれません。信号の有る場合は、信号波形の PEAK TO PEAK の範囲内にトリガーレベルが有る時にのみ、信号に同期した掃引が行なわれます。

SINGLE

単掃引動作のブッシュボタンスイッチです。 このボタンを押しますと、他の COMP AUTO, AUTO, NORM の3っのブッシュボタンは、そのボタンを押さない状態にもどり、 SINGLE ボタン自体も元にもどります。

作成

S-7

7836 1

麩

FLAT E トリガー信号の結合状態の切換えのブッシュポタンスイッチです。 FLATの位置では、 CH1, CH2, NORM、 EXT からのトリガー信号が、 そのままトリガー回路の入力に入ります。
HF REJ(HIGH FREQUENCY REJECTION 又はREJECT)
の位置では、約50kHz を境とするハイカットフイルターが挿入され、信号に重量している約50kHz 以上の高周波成分やノイズが、減衰してトリガー回路に入ります。

LAC トリガー回路の結合状態を示すブッシュボタンスイッチです。
AC の時、トリガー入力回路がAC 結合となり、直流分がある場合、直流分をカットし交流分のみでトリガーします。
DC の時は、DC 結合となり、直流分を含めたままでトリガーします。

「NORM」 トリガー信号源の種類を選択するブッシュポタンスイッチです。 CHI CH2 EXT 以下に述べる4種類に選択できます。

CH1 垂直軸 OH1 に加えられた信号が、トリガー信号源となります。 との時、垂直軸の MODE が CH2、 DUAL あるいはADD の状態であってもCH1の信号がトリガー信号源となります。 CH 2

垂直軸 CH2 に加えられた信号が、トリガー信号源となります。 との時、垂直軸の MODE が CH1、 DUAL あるいは ADD であっても CH2 の信号がトリガー信号源となります。

-NORM-CH1 CH2 上記トリガーのCH1 ブッシュポタンスイッチと、CH2 ブッシュポタンスイッチを同時に押すと、 NORM トリガーモードになり、管面に描かれている観測波形がトリガー信号源となります。

EXT

EXT TRIGGER IN端子に加えられた外部からの信号がトリガー信号源になります。

作成

S - 783

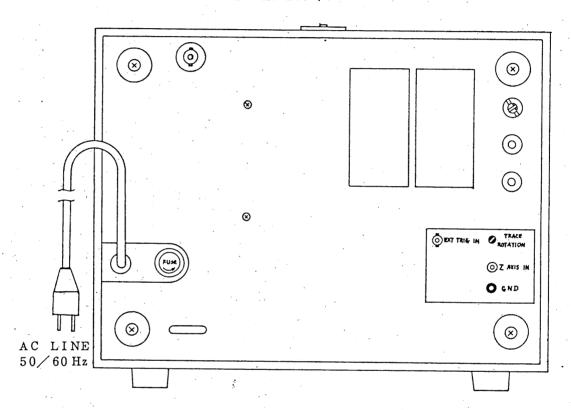
衣

番号 -78361 使 19 用 法

3.2 背面パネルの説明

FUSE

背面パネルには、EXT TRIG IN端子(BNC 形レセフタクル), TRACE ROTATION (半固定抵抗器), Z AXIS IN 端子 (バインデンクポ スト), ヒューズホルダー, 電源コードなどが, あります。 これらの一部には, 表示がなされています。



- 外部からのトリガー入力用 BNC レセプタクルです。 O EXT TRIG IN
 - 外部からの輝度変調入力用端子です。赤端子がホット側,黒端 (C) Z AXIS IN 子が GND になります。使用しない時は,附属のショートバー GND. で短絡しておきます。
 - TRACE 輝線の水平傾きの位置修正用半固定抵抗器です。 ROTATION

ヒューズホルダーで所定のスロープローヒューズを使います。 左へ回転させるとキャップがはずれ、ヒューズが取り出せます。 AC LINE ACコードです。プラグを規格内のAC ラインに接続して使用します。

3.3 取扱上の注意

ライン入力電圧 本器のライン入力電圧は100V±10%の範囲で正常に使用出来ます。

この範囲外の供給電圧での使用は、動作不完全あるいは故障の原因になりますので、適当な方法で100V±10%の範囲内で使用して下さい。

周用温度

境

本機が正常に動作するための周囲温度は 5℃~35℃の範囲です。

環

高温多湿の環境で長期間の使用,又は放置は、故障の原因にを り、本器の寿命を短かくしてしまいます。

また周囲に強力な磁界や電磁波等のラジエーションがある場所 での使用は好ましくありません。観測に悪影響を与えます。

プラウン管の輝度

輝度を明るくし過ぎたり、スポットのままで、長時間放置しないで下さい。ブラウン管の寿命を大きく損ないます。

入力端子の耐電圧

各々の入力端子及び附属のブローブは、次の様に最大許容入力 電圧が規定してあります。

規定以上の電圧を加えると、故障又は破損することがあります。 ので、注意が必要です。

CH1, CH2 端子

VOLTS/DIV が 5mV レンジ

それ以外の レンジ

400 V (DC + AO L - 9)

600V (DC + AC L-1)

政

83618

等 等	
S.	
ı	
7	
∞	
$\overline{\omega}$	
တ	
Q	

プロープ (959A BNC)	600V (DC + ACピーク)
EXT TRIG IN 端子	100V (DC + ACピーク)
Z AXIS IN 端子	100 V (DC + AC 2-1)

ただし、繰返し周波数 1kHz 以下

本器は、100V以外での使用にも応じられる様、電源トランス に各種タップを設けてありますので、必要に応じAC 入力電圧 の変更が出来ます。また、AC プラグは、125V-7Aまでの規 格ですから、125V以上のAC ラインでの使用の場合は、取り 替える必要があります。ヒューメは下表の規格のものを使用し て下さい。

AC (V)	ヒューズ (A)	注
90 ~ 110		
100 ~ 120	1	
105 ~ 129		スロープローヒューズを使用
180 ~ 220		のとと。
200 ~ 240	0.5	
210 ~ 258		The state of the s

4. 操

作

電源を投入する前に、正面パネルのツマミを次の様に設定して下さい。

INTEN, POY	左へ回し切る		
FOCUS	低度 中央		
MODE	MODE		
TRIGGER	LEVEL	ほぼ 中央	
	FLAT-HF REJ	FLAT	
	AC - DC	·A0	
	CH1-CH2-NORM-EXT	OH1	
	COMP AUTO-AUTO-NORM	AUTO	
	- SINGLE		
TIME/DIV		0.2 m S	
POSITION	POSITION (水平) — PULLせず		
С Н 1	POSITION (垂直) — PULL せず	ほぼ 中央	
1 a la l	VOLTS/DIV	0.2 V(赤ツマミは	
		CALD の位置)	
	AC - DC	DC	
	GND		

電源コードをAC100V に接続し、INTEN ツマミを POWER OFF の位置から右へ回します。カチッと音がして、POWER ONになり、パネル面左上の LED (発光ダイォード)が点灯し、本器に電源が投入されます。

約10 秒後, さらに INTEN ツマミを右へ回し、適当な明るさのトレースが現れる 位置にセットします。

FOCUS の調整

CH1 POSITION 及び、水平POSITIONツマミを回し、輝線を管面のほぼ中央へ位置させます。

FOCUS ツマミを回し,輝線が最もシャープになる様調整します。

金 田 以

* #

-78362

78362

操 作 23/

4.1 校正電圧波形を加え管面に波形を出す。

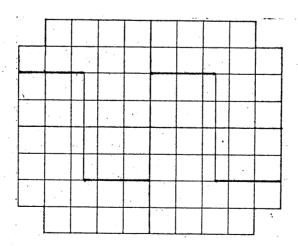
本器の校正電圧(CALIB)の信号を、CH1の入力端子に附属のBNC端子で ダブタを取付け,出来るだけ短い線で接続し、管面に校正電圧の方形波をトレー スさせます。(OALIB出力は 200 mV を使用します。)

パネル面の操作は次の様にします。

AC-DC (CH1) ブッシュボタンスイッチ DC GND (CH1) 押さない状態にする。 VOLTS/DIV (CH1) 50 mV VARIABLE (CH1) CALD TIME/DIV y = ? $0.2 \,\mathrm{m}\,\mathrm{S}$ VARIABLE CALD その他のツマミ, ブッシュポタンスイッチ 電源投入時と同じ。

以上に設定すると、管面振幅4DIVの方形波が観測出来ます。

CALIB O V D 200 mV



芡

 \circ

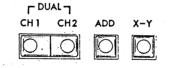
8362

VOLTS/DIV ツマミを、左回しに1レンジづつ切換えると、垂直の振幅が減衰して行きます。 VARIABLE ツマミを左へ回すと、やはり振幅が連続的に減衰します。以上の操作により入力信号と、VOLTS/DIV及び、VARIABLE の関係が解ります。

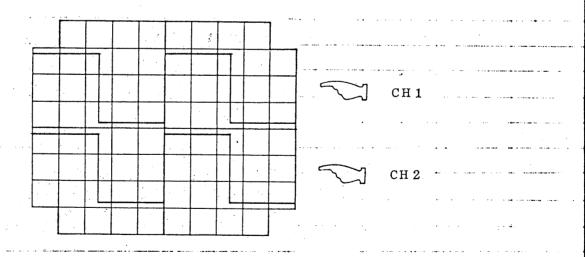
4.2 2 現象動作とADD 動作

2 現象動作

MODE ブッシュボタンスイッチをDUAL します。(CH1 ブッシュボタンとOH2 ブッシュボタンとを同時に押して下さい。)前項までの操作では,CH1 にだけ校正電圧信号が入り,CH2 は無信号状態ですが,CH2 にも同様に校正電圧信号($200\,\mathrm{mV}$)を加えます。この時,トリガーは前項同様 CH1 にし,CH1 に加えられた信号でトリガーさせます。



MODE



CH1 に加えられた信号に対し、同期の関係にある信号がCH2 にも加えられれば、必ずCH1、CH2 共静止した観測波形が得られます。

S-783623

	操		作 ————————————————————————————————————	÷	25
	本器の2現象動作に	は, CHOP, ALT C)各々のスイッチ	·はなく, D	UALのブッ
	シュポタンスイッチし	かありません。	• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •	*****	
e la company	実際には, CHOP, AL	T の切換は、TIME	/DIV ツマミと	達動し, 0.	58~1 _m 8/DI
·	のレンジが CHOP 動	作,0.5m8~0.2µ8/	DIV レンジが	ALT 動作。	となる様,
	設計されています。			i	
			manner transfer to the series about the series to be a series to the series and the series are series and the series are series and the series are series are series and the series are series are series and the series are		
factor consignation to a	The state of the s				
	The state of the s	TIME/DIV			1
	1	VAR ALT		The second second section is a	
An alles promote delignor, no	1	2 50 20	μS		
and the second s		5 . 10 0 . 6 . 5			
r Mariana Mariana a sala a a a a		0 2	ethe harmonia et e e sik sight occina e se sikkaansaada	te deputies a notice of presing assessment	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
and the second second		2 .5	AND THE THE PARTY OF THE PARTY	anna anna anna anna anna anna anna ann	·
	Se	c \.3		era materia seria sance - aparena anti-aparena anti-	<u> </u>
emonoral days	}	!	AND THE PERSON NAMED IN COLUMN TO TH		
	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·			American principal and a company de a company de description and description a	
and an operation when ready and a second as	CHOPの領域で動作	させている場合など	T. CHI V tm	チムカス暦	星の掲載な
	比較的小さく、しかも				
······································	しにくい時は、HF RI	The second section of the second section is a second second section of the second section sect	er e e e e e e e e e e e e e e e e e e		
•	いてやると,観測し易	and the same of the same statement of the sa			

ADD 動作

MODE ブッシュボタンスイッチを ADD にします。CH1 の信号, および CH2 の信号の和, 又は, 差の信号観測が出来ます。

CH1 ± CH2 = ADD 波形

次に CH2 POLARITY ブッシュポタンスイッチを INV モードにします。この状態では、OH1 - OH2 になり、差の信号観測が出来ます。

INV の状態: OH2 の信号が 180° 反転します。

26

Y軸は、CH2 単現象動作のCH2と全く同じ電気的特性で使用出来ますが、 は, 周波数帯域帯が DO ~ 2MHz - 3dB となります。

×軸のポジションは、水平の POSITION ツマミにより変化することが出来ます。 又,×-Y動作でない通常のスイーブ状態の時より,動きがシャーブになってい ます。それ以外は、OH1 単現象動作のOH1 と全く同じ電気的特性で使用出来ま

次に、校正電圧を、×、Yの両軸に加え、適当な振幅になる様、各々のVOLI/DIV レンジを調整し,管面の対角線に,2つのスポットを出します。周波数比1:1, 位相角 ~ 0の方形波のリサージュ図形が描かれます。

なお,×ーY動作時には,水平のポジションツマミと連動している5×MAG の

 \circ N

1

1

生 番 球

 \circ

-78

362

O

10	
700	

作

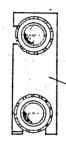
27/

4.4 INTEN MOD

輝度変調信号入力端子で,背面に位置しています。

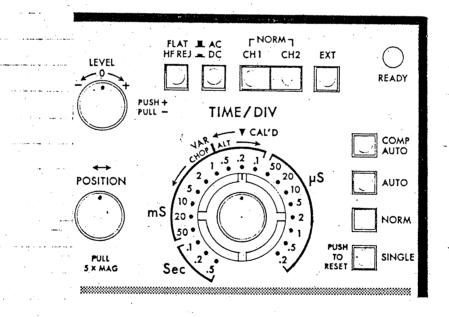
附属のショートバーをはずし、赤色端子と黒色端子(GND)間に信号を加えて使います。

使用しない時は,ショートパーを取り付けて置きます。



SHORT BAR

4.5 トリガーおよび時間軸



校正電圧は、約1 kHzの方形波で、TIME/DIV ツマミが 0.2 mS/DIV の時、 方形波の1つの繰返しが水平方向に約 5DIV の長さで観測出来ます。

弁 交 #6

J. 836 作 28

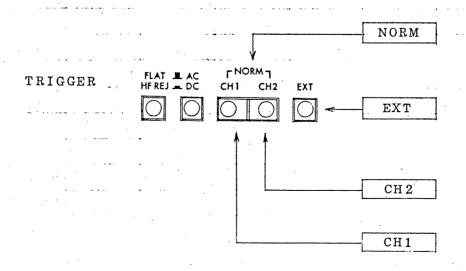
TIME/DIV ツマミを右方向へ切換えて行くと, 掃引時間が速くなり, 左方向 へ切換えて行くと遅くなります。

また、VARIABLEツマミで、提引時間を連続的に変えられます。

トリガー信号源の種類 4.6

観測信号波形を安定に管面に静止させるには、トリガー回路に、観測信号波形 と同期した入力信号をトリガー回路に加え、そのトリガーにより、時間軸を揺引 させ観測信号波形を静止させます。

トリガー回路に加えられるトリガー信号の種類には、オシロスコープ内部から加 えられる NORM (管面波形), CH1 (CH1の信号), CH2 (CH2 の信号)か, オシロスコープの外部から加えられる信号 EXT (背面パネル表示 - EXT TRIG IN)と、大別して4種類の信号に分けることが出来ます。



12

1/E

 $\frac{1}{4}$ S-7

 $\frac{\infty}{3}$

N

4.6.1 内部トリガー (NORM, CH1, CH2)

操

内部トリガーの場合は、入力信号を垂直増幅器の途中で PICK UP し、トリガー用増幅器で、トリガーするに必要な電圧まで増幅して、トリガー回路へ内部で接続されます。

NORM では、管面の波形 (CH1 * CH2) がトリガー信号となります。 CH1 では、CH1 の入力信号だけがトリガー信号となります。

CH2 では、CH2 の入力信号だけがトリガー信号となります。

本器では、OH1 および OH2 の入力にそれぞれ同期している信号を加えた場合、OH1でトリガーをかけ、OH2のみを観測する、又はその逆の動作等がワンタッチで出来ます。

4.6.2 外部トリガー(EXT TRIG IN)

外部トリガーは、垂直軸増幅器などの影響を受けずに、トリガー回路を動作 させることが出来ます。

例えば、内部トリガーの場合、VOLTS/DIVを切換えたり、垂直軸ポジションを動かしたりすると、トリガー回路に加わる電圧に影響を与えます。従って入力信号の波形によっては、不安定なトリガー状態になったりすることもあります。

このような場合,外部トリガーで使用すれば,垂直軸増幅器系のどのツマミを動かしても,外部トリガー信号波形に変化をおよぼさない限り,安定にトリガーさせることが出来る訳です。

外部トリガー信号は約 10Vp-p 以下の信号電圧で使用します。

4.7. AO & DO

本器では、トリガー入力の結合を DC 結合ともする事が出来ますので、トリガーの使用法が極めて多用途の目的に使えます。特にトリガーの入力信号が、5Hz 以下~DC の場合や、単揺引動作で使用の場合など、 DC 結合ならではのトリガリングに最適です。AC 結合の場合は、 5Hz 以上~ 20MHz のトリガー入力信号や、直流を含んだトリガー信号など、一般動作の時、使用します。

操

作

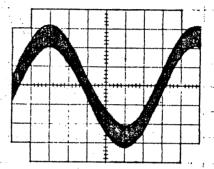
30/

4.8 FLAT & HF REJ

HF REJ は、約50 kHz で-3dB となる様なハイカットフィルターが、トリガー入力回路の前に挿入されますので、トリガー入力波形に不要なノイズや、高周波成分が重畳している時、有効なスイッチです。

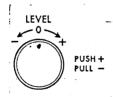
又, 2現象動作で、TIME/DIVツマミが、CHOPの領域にある時、HF REJ にしますと、同期の乱れがなくなる場合もあります。

50 kH x 以上の高い周波数が 重畳した波形



FLATは、DCから 20 MHz までのトリガが信号に対し、常に安定したトリガーをかける事が出来ます。

4.9 LEVEL ツマミと PUSH + , PULL -



本器の CHI 入力端子に、約1 kHz の正弦波信号又は、三角波信号を加えます。(管面の振幅が6 DIV 以上振れる様、入力信号又は、本器の入力減衰器を調節して下さい。) パネル面の操作は次の通りです。

FLAT HFREJ FLAT

AC DC AC

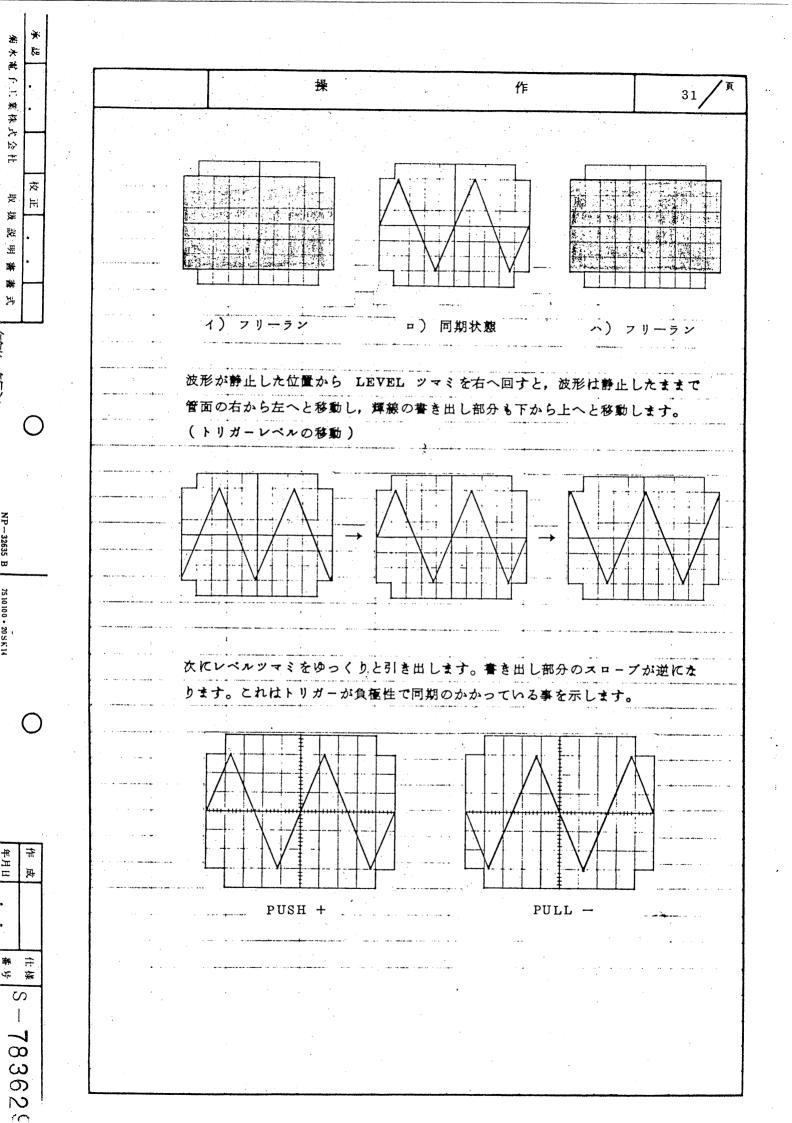
CH1, CH2, NORM, EXT CHI

TIME/DIV 0.2mS/DIV

COMP AUTO, AUTO, NORM, SINGLE

AUTO

LEVELツマミを左から右へ回すと、管面の波形は、フリーランの状態から、 LEVEL ツマミのある位置で同期がかかり、波形の書き出し点が下から上へと移動し、再びフリーラン状態となります。 LEVEL ツマミを右から左へ回すと、逆の現象が管面で観測されます。



뿧

黑響

4.10. COMP AUTO の操作

前項で設定したパネル面のスイッチの内、AUTO ブッシュポタンスイッチから COMP AUTO ブッシュポタンスイッチに変えます。同時に、本器の入力減衰器を操作して、管面の信号波形振幅を約 0.3 DIVにします。 この時、管面信号波形は、同期した静止画像のまま振幅のみが、減衰している事が確認されます。(TIME/DIVツマミを 1 mS/DIV にすると、良くわかります。)又、振幅を 8DIV 以上にしても、同期した静止画像が得られます。

4.11. AUTO の動作

AUTO の位置では、トリガー入力信号が無い場合でも、自動的に時間軸が提引し、提引時間の速いレンジでも、明るい輝線が現われ、ZERO レベルの確認が容易です。

4.12. NORM の動作

NORM の位置では、本器への入力信号が全くないか、後面パネルにある EXT TRIG IN 端子への入力信号が 200mVp-p 以下の場合、あるいは、 LEVEL ツマミの位置が、トリガー点を越えた場合、等、時間軸は待機し、管面から輝線が消えます。

4.13. SINGLE の動作

SINGLE (単揺引)を行なりには、次の操作をします。

- A) まず繰返し波形を CHI か CH2 に加え,トリガーのモードを, NORM にして,トリガー LEVEL ツマミを調整し,同期波形を管面に出します。
- B) 上記のトリガーモード NORM を SINGLE に切り換えます。
- C) 加えていた入力信号を切ります。
- D) SINGLE スイッチを再度押します。(PUSH TO RESET 動作)
- E) スイッチから指を離すと、もとの状態にもどりますが、パネル面右上方の LED が点灯し、時間軸は待機の状態となります。
- F) 再び、観測しようとする入力信号を加えると、その信号でトリガされ、時間軸回路は一回だけ掃引し、LED は消灯します。時間軸は、SINGLE ブッシュボタンスイッチを押さない限り再び動作することはありません。

200 D

(注)

】 章 · · · ·

*|s-78363(

******* 35 يتإ 1.5

픗 炭

Ē 픺

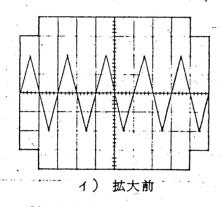
1

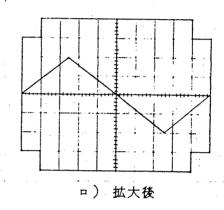
I 为

掃引拡大の操作(PULL 5× MAG)

入力信号の一部を拡大し観測する場合は、掃引時間を遅くすれば良いのです が,揚引のスタート点以後の遅れた部分を拡大して見たい時,揚引時間を遅く すると、その見たい部分が管面外へ出てしまうことがあります。

この場合,水平 POSITION ツマミを手前に引き出し, 5×MAGにすると,管 面の中心から左,右へ5倍拡大出来ます。





拡大した時の掃引時間は次式で求める事が出来ます。

本器の場合, $0.2\mu S/DIV$ を5倍拡大して40n S/DIVの高速掃引で,観測が 行なえます。

拡大する事により、輝度が低下しますので、次の場合以外は拡大しない方が良 いでしょう。

- 1) 掃引のスタート点から離れた部分を、部分拡大して観測したい場合
- 2) 0.2μ8/DIVより速い掃引をさせたい場合

4.15 垂直軸入力信号の加え方

4.1 5.1 被覆電線の使用

垂直軸の入力端子に附属のBNC端子アダプタを取り付けて、この端子アダ プタに被覆電線を接続し、入力信号を加えます。しかし、被覆線がやや長い 時や,入力信号源のインピーダンスが高い場合,誘導を受け易く対ナース間 の漂遊容量も大きく、観測に支障をきたします。

10:1 のプローブを使用した時に比べると、被測定回路などにおよぼす影 響が大きくなります。

 ∞ ω ဘ

7 ω (w)

作 34

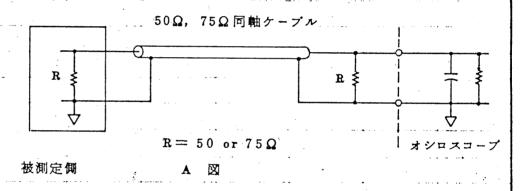
4. 1 5. 2 シールド線の使用

操

シールド線などを使用することにより、外部からの誘導を防止すること ができますが、信号源と、アース間の容量が 50pF ~ 100 pF/m と大き く,信号源のインピーダンスが比較的高く,また高い周波数成分を含んだ 信号波形の観測には適しません。

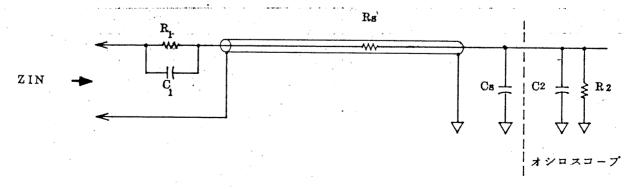
4.15.3 同軸ケーブルの使用

信号源のインピーダンスが、 50Ω 、 75Ω の時は、インピーダンスの合 った同軸ケーブルを用い、インピーダンス マッチングを取ることにより、 高い周波数成分を含んだ信号を減衰しないで伝送することができます。 インピーダンス マッチングを取る場合は、図のように、オシロスコープの 入力側に、同軸ケーブルの特性インピーダンスに合った 50Ω 又は 75Ω の純抵抗Rで終端し、使用します。



4. 15. 4 プロープの使用

本器の附属の減衰比10:1 のプローブを用います。 オシロスコープからプロープ本体までの線およびプロープ本体は電気的に シールドされ、外部からの誘導を受けません。



Rs: ケープルの直列抵抗

(Rsの抵抗値はR1,R2の値に比べ極めて小さい値です。)

操 作 35

$$ZIN = \frac{R_1 + R_2}{\omega C (R_1 + R_2) + 1}$$
$$C = \frac{C_1 \times (C_2 + C_5)}{C_1 + C_2 + C_5}$$

Ca: ストレーキャパシタンス + ケーブルの容量

減衰用抵抗器 R1 と、その並列容量 C1 とで、広帯域のアッテネータが、 作られていて観測する信号源のインピーダンスが高い場合, あるいは, 高 い周波数成分を含む信号の観測に適し、被測定側にあまり影響を与えませ

放表比は
$$\frac{R_2}{R_1 + R_2} = \frac{1M\Omega}{9M\Omega + 1M\Omega}$$
$$= \frac{1}{10}$$

で、10:1ですが、これは電圧レベルを単に $\frac{1}{10}$ に分圧することが目的で なく、被測定側に与える影響を軽減するためです。

- 4.15.5 プロープ使用における注意事項
 - 1) 20頁 に記載した最大許容入力電圧を守るとと。
 - 2) アースリード線に付いて、広帯域で、しかも高感度で使用する場合は、必 ず附属のアースリード線を使りこと。 2 現象で使用する時も、各々のアースリード線を使用すること。
 - 3) プロープの位相合せは、正確にすること。又、本機に附属のプロープをか ならず使用すること。
 - 4) プロープに,機械的ショックや強い振動を与えないこと。 又,極度に折曲げたり,強く引張らないこと。

操 作 36

5) プロープ本体および先端の材質は、熱に弱いので、リード線を挟んだままで、近くの半田付けをしないこと。

4.16 電圧の測定

4.16.1 DC電圧の測定

- 1) トリガーを AUTO にし、時間軸をフリーランニングにし、 TIME/DIV を 1 mS/DIV 前後の輝線を出します。
- 2) 次に、垂直軸入力の GND ブッシュボタンスイッチを GND にします。 この時の輝線の位置が、垂直入力が 0V の位置となるので、管面の測定し 易い位置に、 POSITION ツマミで設定します。
- 3) AC, DC, アッシュボタンスイッチを DC にし、測定する電圧を垂直軸の入力に加え、その時の輝線の移動量を管面目盛上で読み取ります。
- 4) 電圧を加えた時,輝線が,管面外へ出てしまう場合には,VOLTS/DIV を左へ廻し,感度の低いレンジに切換測定し易い位置に移動するようにし測定します。
- 5) 輝線の位置が、測定前の位置より上方であれば電圧の極性は、十、下方であれば となります。
- 6) 測定は、VARIABLE を右へ廻し切った、CAL'D の位置で行えば、1 DIV 当りの電圧感度が校正され、値の読み取りが容易です。

。直接入力端子へ加えた場合

電圧 V = VOLTS/DIVの指示値×振れ DIV

○ 10:1のプロープ使用の場合

電圧 V = VOLTS/DIV の指示値 × 振れ DIV×10

4 7836 ω

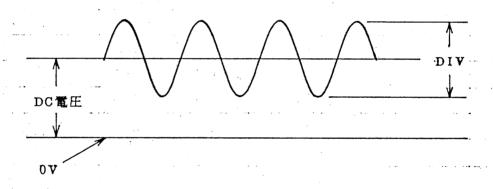
操 作 37

4.16.2 AC電圧の測定

AC 電圧が、DC電圧に重畳されている場合、AC、DC、 ブッシュポタンス イッチを DC で使用すると、 DC 電圧が AC 電圧に比べ高い場合、DC電圧の ため輝線が管面外へ出てしまうことがあり、AC 電圧の部分が観測 できなく なります。

この場合,垂直 POSITIONで、AC 電圧部分を管面内へ移動できる時もあ りますが、VOLTS/DIV を感度の低い方向へ切換え、AC 電圧部分を管面 内に出します。

しかし、通常 AC, DC, ブッシュポタンスイッチを AC にし、直流電圧をカ ットし、AC 電圧分のみを適当な振幅で、観測します。



振幅にから

電圧 Vp-p= VOLTS/DIV の指示値×振幅 DIV

10:1 プロープ使用では

電圧 Vp-p = VOLTS/DIVの指示値× 振幅 DIV×10

で求められます。又正弦波の実効値 Vr.m.Sは

$$Vr.m.S = \frac{Vp-p}{2\sqrt{2}}$$

で求められます。

4:5

云

振幅 cm から

電圧 Vp-p = VOLTS/DIVの指示値×振幅DIV

10:1プロープ使用では

電圧 Vp-p = VOLTS/DIVの指示値×振幅 DIV×10

で求められます。又正弦波の実効値Vr.m.8は

$$V_{r.m.} S = \frac{V_{p-p}}{2\sqrt{2}}$$

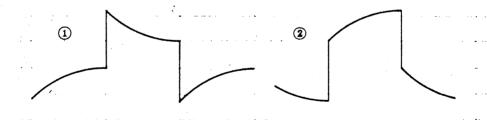
で求められます。

4.16.3 AC 結合での使用

前述のとおり、直流電圧に重量したACの波形観測は、通常AC結合で使用します。

繰返し周波数が、約1kHz以下の低周波信号では、位相の進み、又は遅れが生じ、且つ振幅が減衰しますので、注意が必要です。

特に、繰返し周波数が、1kHz以下の方形波信号では、図のようなサクとなり、波形歪として表れます。



- ①は、低周波成分が、進み位相で、振幅が減衰している場合
- ②は,低周波成分が,遅れ位相で,振幅が減衰している場合 に生じる代表的なサクの例です。

但し、DC 結合で、使用すれば、サクのない波形観測ができ、理想的です。

本器の入力インピーダンスは、 $1M\Omega$ 、AC 結合コンデンサが $0.1\,\mu F$ で、繰返し 周波数が低い方形波又は、ステップ電圧を加えると、通常①の波形に近いサグが観測されます。

.

39635 R 7510

00 • 20 S K 14

f: H H

S - ≅ - ≅

-78363



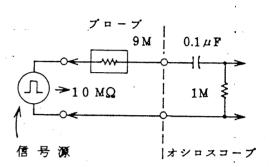
39/頁 操 1/F $0.1 \,\mu\,\mathrm{F}$ 方形波 増幅器へ サクの程度は、次のように求めることができます。 A:基本振幅 サク(%) = $\frac{B}{A}$ (又は $\frac{B'}{A}$) × 100 本器のサグの程度の例を表に示します。 繰返し周波数 1/(%) 測定条件 $0.1 \,\mu F$ 26 10 Hz 50 / 1 MΩ \$ 100 / 2 信号源 50Ω 0.6 500 / オシロスコープ 10:10プロープを使用した場合のサクの程度の例を表に示します。

4. 秦 (1: 媒 78363

•		/ 8
-LE.	<i>/</i> _	/ H
-1968	₩	10 / 1
.	11-	Δ117
	• • •	
		,

測定条件

*	返し周波数	# 1/16)	
	10 Hz	2.6	
	50 /	0.4	
	100 /	0.2	
	500 /	0.0 6	



インピーダンス 50Ω

以上の表の結果からも解るとおり、入力インピーダンス1MQ のオシロスコー プに直接接続するより、10:1 のプローブを使った方が、約1/10サクの少 ない観測ができます。

ただしプローブを使うと、入力信号が1/10に減衰します。

DC 結合では、使用できず、しかもサクの少ない観測が要求される場合は、

10:1 のブローブを使うと有利です。

78363

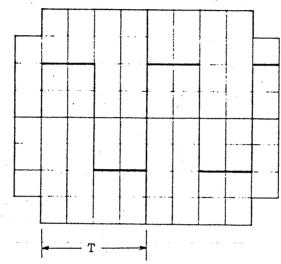
測 定 41

5. 測 定

5.1 時間の測定

時間間隔の測定

波形の任意の2点間の時間間隔測定は、TIME/DIVの VARIABLE を CAL D にすることにより、TIME/DIVの指示値からTを直続することができます。



時間 T (Sec) = TIME/DIV (Sec) ×読み取り長さ(DIV)

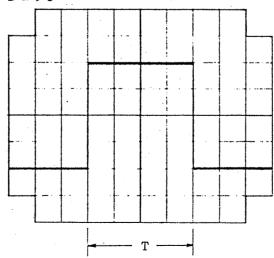
×拡大器の倍率 ······· (A)

拡大器の倍率は、拡大しない時 1, 拡大した時 1/5 = 0.2

になります。

5.2 パルス幅の測定

観測パルス信号を、管面のほぼ中央に位置させ、測定し易い2~4DIVの振幅 にセットします。



TIME/DIV の VARIABLE を CAL'D にします。パルス幅が,狭い場合, 必要に応じて、5 X MAG を動作させ、Tを読み取り(A) 式で算出します。

測

定

4.2

5.3 パルスの立上り、立下り時間の測定

バルス幅の測定と同様に操作し、Tを読み取り、(A) 式で算出します。

との場合, パルスの立上り又は, 立下り時間が, 本器自身の立上り時間 233 n8 に比べ、充分に遅い時は直続できますが、速い場合は、次の式で補正しなければ たりません。

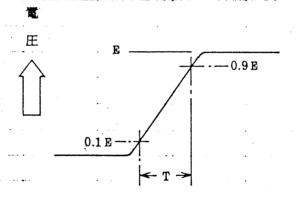
$$T_n = \sqrt{T^2 - T_0^2 - T_0^2}$$

Tn : 真值

: 実測値

To : 本機の立上り時間 23.3 nS(計算値)

TO: 信号発生器の方形波立上り時間



周波数の測定

周波数の測定には、次の3種類の方法があります。

1) 波形の1サイクル当りの時間 T を測定し(A)式から算出します。

周波数
$$f(Hz) = \frac{1}{B H T (Sec)}$$

10 ~ 20サイクル当りの時間を求め、水平方向の目盛10DIV の中に入る 周期の数 N を数えて,式から算出します。

周波数
$$f(Hz) = \frac{N}{TIME/DIV$$
の指示値 $(Sec) \times 10$

 \Im

∌ŧ

測

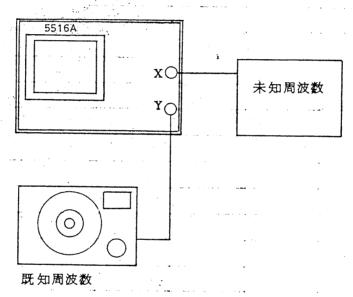
定

43

との方法は、1) の場合に比べて、Nが大きい場合に測定誤差を少なくすると とができます。

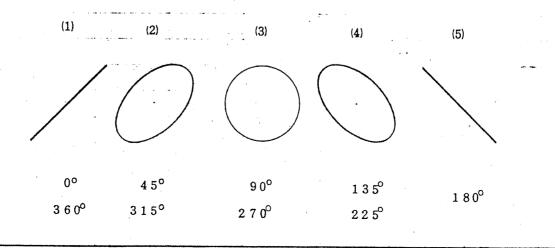
3) 以上の2つの方法は、時間測定による周波数の測定ですが、周波数が、10kHz 以下で、正弦波のように、単純な波形の場合は、X-Yスコープの動作にし、 リサージュ図形で、周波数を測定できます。

操作方法は、27頁の X-Y動作の所を参照下さい。



X, Y軸に加える信号の大きさにより、感度を各々適当に調整し、X, Y共ほ 12日一の振幅になるように、VOLTS/DIV 或いは、VARIABLE をセットし ます。

次に, 既知信号周波数を変化させて行くと, 図のように, 1:1のリサージュ 図形が描けます。



測

定

44/

周波数比が,1:1のリサージュ図形は,円,楕円,直線のいずれかであり,1:1の周波数比に近づくと,前図の(1) $\rightarrow (5)$ $\rightarrow (1)$ と,図形で連続的に往復します。

さらに周波数が近づくと、変化はゆっくりになり、一致すれば(1)~(5)の形で 静止します。

この時の既知周波数が、求める周波数と等しくなります。

以上周波数を広範囲に連続可変できる発振器を用いて、周波数比1:1の図 形を用いるのが、もっとも容易で、正確な方法です。

5.5 位相差の測定

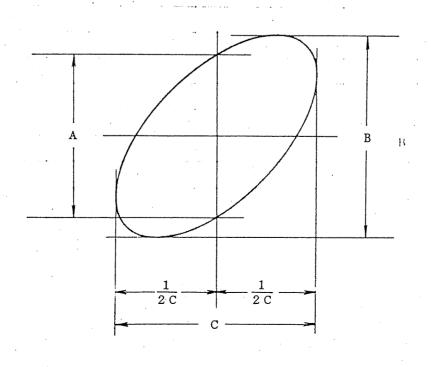
1) リサージュ図形による位相差の測定

周波数測定の所で述べたように、X、Y動作にし、リサージュ図形を描かせます。

この場合、X軸増幅器およびY軸増幅器の感度は、できるだけ最大で使用します。又、信号源の出力を、管面の中央附近で、映像波形の振幅が5%以上となるように調整します。

図のように、A.B.を測定し、算出します。

位相差 $\theta = 8i n^{-1} \frac{A}{B}$



NP - 3263

作成年月日

s-7836

2

يتر

衣

測

定

45/

リサージュ図形による位相差の測定方法は、従来から知られていますが、次 のような欠点があります。

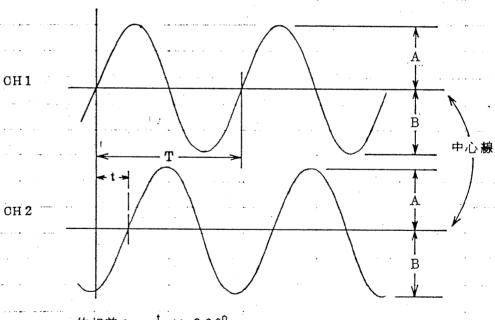
- ① 通常のオシロスコープでは、X軸の周波数帯域幅が狭く、内部での位相差が大きい。
- ② 位相差の測定精度が比較的悪い。

以上の理由から、正確な位相差 θ の測定は、以下に述べる 2 現象による方法を推奨します。

2) 2 現象による位相差の測定

垂直軸 MODE を DUAL にし、TRIGGER は CH1 のボタンを押します。 CH1, CH2 に測定する信号を加えますが、CH1 に基準となる信号を加え、図のような観測波形を描かせます。





位相差 $\theta = \frac{1}{T} \times 360^{\circ}$

CH1及び CH2 に加 える信号を大きくするか,或いは感度を上げ,各々の 波形振幅をできるだけ管面いっぱいに偏らせ,測定します。

測 定 46 波形の中心線は、CH1、CH2 とも振幅A=Bになる位置に設定し測定しま す。 ブロープを使用する場合は、両チャンネル共プロープを使用し、かつ校正電 圧(CALIB)で、双方の位相特性の調整を完全にし、測定します。 この2現象による測定方法は、微少な t の測定が可能で、また進相、遅相が、 一目で観測できる特長があります。 作 発 り

೦೦ ω 0) 1>

正

47

正

6. 1 概

本器は、ある期間使用したら、かならず定期的に校正する事が望まれます。 校正は、全般にわたって行かり事が望まれます。

時間軸の精度が、常に要求される測定が主であれば、特に時間軸の校正を、ある いは、垂直軸の感度の精度が、常に要求される測定が主であれば、特に垂直軸の 感度校正をと、必要に応じた校正方法も良いでしょう。

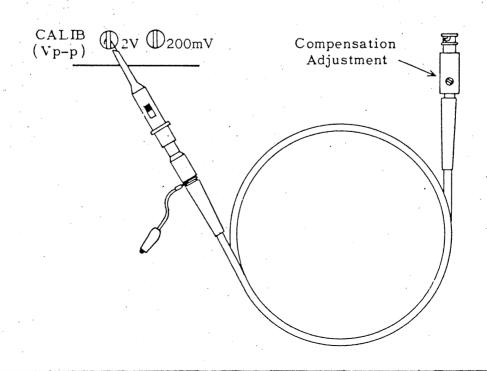
しかし、故障修理等を行なった場合、修理内容によっては、全般にわたっての校 正が必要です。

また、本器の各回路に使用する直流電源(安定化、及び非安定)の電圧調整を行 なった場合は、他の部分に影響を与えますので、かならず全般的な、校正が必要 です。

校正は、当営業、又は商品技術に、お申し付下さい。 敏速で的確な校正がなさ れます。

プロープの校正 6.2

プローブの校正は、パネル面の校正電圧端子の1kHz 200 mVp-p または, 2Vp-pの信号を使い校正します。



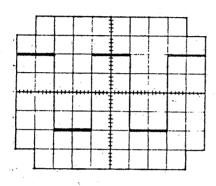
校

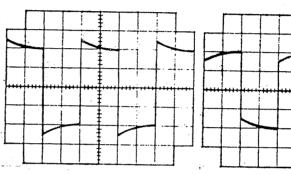
正

48 /

プロープを CH1 または、CH2 の入力に接続し、レンジを $50\,\mathrm{mV}$ に設定します。校正電圧端子の $2V\,\mathrm{p-p}$ にプロープの先端を接触させると、振幅 4 DIV の 方形 波信号が観測されます。

プロープのコンペンセータをドライバー等で回し、下図の最良の波形になる様調 整します。





要 調 整

6.3 ASTIG GEOMETRY の調整

ARTTG

FOCUS ツマミと共に調整し、管面の輝線、又はスポットが、鮮明になる様に調整します。

GEOMETRY

管面に矩形のラスターを描いた時起る歪を補正しま す。

下図に各ポリウムの位置を示します。

